



Customer Demand Management in the Optimal Assignment of Tasks to Work Stations According to Priority Orders

Fahimeh Tanhaie 

Assistant Professor, Industrial Engineering
Department, Faculty of basic science and
Engineering, Kosar university of Bojnord.

Accepted: 30/09/2023

Received: 22/04/2022

eISSN: 2476-602X

ISSN: 2251-8029

Abstract

The mix model assembly line has attracted the attention of many industrial manufacturers due to its special features and the ability to adapt to market changes. This article has discussed and investigated a new approach in relation with customers, the results of which indicate the proper management of demand. The proposed model pays more attention to priority customers, and a parallel production line is defined that is faster than the main line and has workers with special skills. According to the rapid process of environmental changes, one of the things that can be considered to increase flexibility in the make to order environment is to set the conditions for rebalancing the line. In this article, the rebalancing of the line is also considered and included in the modeling, and the minimization of its costs is considered as another goal. Therefore, in this article, a multi-objective line balancing problem is proposed by examining rebalancing and vertical balancing problems. Benders decomposition algorithm is used to solve this problem. The results show that exact methods do not have the ability to solve large-sized problems in a reasonable time, but the solution time for Bander's decomposition method, considering the size of the problem, shows the appropriate efficiency of this algorithm

Introduction

Mix model assembly lines, known for their ability to adapt to changing market demands with minimal adjustments, are currently employed in active industries worldwide. The findings of this article also hold potential for reducing assembly line waste in the country's manufacturing sector. Drawing from the principles of lean production and the theories of Scholl and Becker,

* Corresponding Author: fahimeh.tanhaie@kub.ac.ir

How to Cite: Tanhaie, F. (2023). Customer Demand Management in the Optimal Assignment of Tasks to Work Stations According to Priority Orders, *Industrial Management Studies*, 21(70), 227-260.

achieving an optimal production line balance can lead to the reduction of at least five out of the ten types of waste. While the topic of line balancing is crucial in itself, this research sheds light on a significant aspect often overlooked in most studies on planning mixed model assembly lines: the order-based environment. Many previous studies have focused solely on the 'make-to-order' environment and its assumptions, often neglecting balance issues. Given the paramount importance of customer roles in industries, it is imperative to introduce a framework for managing customer orders within line balancing problem models. The aim of this article is to enhance cost management and productivity in mixed assembly lines across various industries, ensuring that demands are met and assembly process constraints are addressed. To achieve this, we first develop the necessary mathematical models for each component and subsequently devise algorithms for their solutions.

Materials and Methods

An express line is defined in parallel and faster than the main line, as well as having workers with special skills. Considering the rapid process of environmental changes, another thing that can be considered to increase flexibility in the base order environment is to create conditions for rebalancing the line so that both the workload and the cost can be balanced at the same time. This reduced the reassignment of duties. From this point of view, in the proposed model in this part, rebalancing of the line is also desired and it is included in the modeling, and the minimization of its costs is considered as another goal of this model. Also, the goal of balancing the assembly line, which is to distribute the total workload between the stations as smoothly as possible, is also included in the proposed model of this part, which is also called vertical balance, so that each station has a balanced amount of work. Be in a work shift. Therefore, in this model, a multi-objective problem of determining the balance is designed by examining the problems of rebalancing and vertical balance. The orders coming into the organization are prioritized first, because in the order-based production environment, the delivery time of orders is very important, especially for high-priority orders, because customers expect an appropriate response in a short period of time. This prioritization can be done by any method, the output of which determines regular customers and priority customers. After determining the priority of the orders and paying attention to the main line and the designated vanguard, priority orders can be entered into the Parallel line, which operates faster and has multi-purpose operators.

Discussion and Results

In order to validate the model and ensure the correct performance of the

combined benders algorithm with the LP metric method, first the mathematical model in a small size is solved and a comparison between the results and the proposed algorithm is done. Finally we used the proposed algorithm in the large size that the gams software is not able to determine the answer. The L-P metric method obtains the optimal solution in small sizes, but in large sizes, when we give 3600 to 10800 seconds to the solver, it cannot obtain the optimal solution and requires another method to solve. The results of the comparisons show that the LP-metric method does not have the ability to solve large-sized problems in a reasonable time, but the solution time for the benders decomposition method, considering the size of the problem and the obtained answers, shows the appropriate efficiency of this algorithm.

Conclusions

Flexibility in the production lines is very important and it should be able to respond to the demand when customer orders change. Therefore, the definition of a mix model line provides flexibility in responding to customer demand and reducing the delivery time for priority orders. When we are faced with a large volume of orders, it can be useful to do things in parallel line. This issue, which is rarely seen in research, is presented in the balance model of this article in the form of two parallel lines. This issue is especially effective in industries such as automobile manufacturing.

Keywords: Mix Model Assembly Lines, Make to Order Environment, Line Balancing, Parallel Production Lines.



مدیریت تقاضای مشتری در تخصیص بهینه فعالیت‌های کاری به ایستگاه با توجه به سفارشات اولویت‌دار

استادیار گروه مهندسی صنایع دانشگاه کوثر بجنورد، بجنورد، ایران * فهیمه تنها بی ID

چکیده

خط مونتاژ ترکیبی به دلیل ویژگی‌های خاص و انعطاف نسبت به تغییرات ناگهانی تقاضاها، مورد استقبال بسیاری از تولیدکنندگان صنعتی قرار گرفته است. این مقاله، رویکردی نوین در بحث ارتباط با مشتریان را موردنبحث و بررسی قرار داده است که نتایج آن نشان‌دهنده مدیریت مناسب تقاضا است. مدل پیشنهادی، به سفارش‌های اولویت‌دار توجه پیشتری در رقابت با دیگر تولیدکنندگان دارد و یک خط پیشتاز تولیدی به صورت موازی و با سرعت بیشتر نسبت به خط اصلی تعریف می‌نماید. با توجه به روند سریع تغییرات محیطی، یکی دیگر از مواردی که می‌توان برای افزایش انعطاف‌پذیری در محیط سفارش مبنا در نظر گرفت ایجاد شرایطی برای بالانس مجدد خط هست به طوری که بتوان به صورت همزمان هم بارکاری را متعادل نمود و هم هزینه‌های تخصیص را کاهش داد. در این مقاله، بالانس مجدد خط نیز موردنظر بوده و در مدل‌سازی وارد می‌گردد و کمینه کردن هزینه‌های آن به عنوان هدف دیگری موردنظرسی قرار می‌گیرد؛ بنابراین در این مقاله یک مسئله چندهدفه بالانس خط با بررسی مسائل بالانس مجدد و بالانس عمودی پیشنهاد می‌شود. در این مسئله برای حل از الگوریتم تجزیه بندرز استفاده شده است. نتایج نشان می‌دهد روش‌های دقیق توانایی حل مسائل سایز بزرگ در زمان منطقی را ندارد اما زمان حل برای روش تجزیه بندرز، با توجه به سایز مسئله نشان‌دهنده کارایی مناسب این الگوریتم است.

کلیدواژه‌ها: خطوط مونتاژ، محیط سفارش مبنا، بالانس خط، خطوط موازی تولیدی.

۱. مقدمه

در سال‌های اخیر با پیشرفت تکنولوژی و با توجه به روند تغییرات محیطی و افزایش رقابت جهانی بین تولیدکنندگان و تنوع خواستهای مشتریان، مشکلاتی شرکت‌های صنعتی و تولیدی را درگیر نموده است. از جمله این مشکلات افزایش تنوع محصولات می‌باشد که در چنین شرایطی، رویکردهای سنتی تولید در پاسخگویی به تقاضای مشتریان از اثربخشی کافی برخوردار نیست. بنابراین، شرکت‌ها جهت برآورده کردن تقاضای متعدد مشتریان، نیازمند به کارگیری سیستم‌های نوین تولید هستند تا هم‌زمان با افزایش کیفیت محصولات تولیدی خود، هزینه تولید و درنتیجه قیمت محصولات تولیدی خود را نیز کاهش دهند. یکی از این سیستم‌های نوین تولیدی، خط مونتاژ ترکیبی است (Boysen و همکاران، ۲۰۰۸). لذا، بالانس این نوع خطوط که امکان مونتاژ هم‌زمان چندین نوع محصول را دارند و در محیط‌های صنعتی نیز مورد توجه هستند موضوع این پژوهش قرار گرفته‌اند. خطوط ترکیبی که توانایی برآورده کردن تقاضای متغیر بازار را با متحمل شدن کمترین تغییرات دارند، در حال حاضر در صنایع فعال در سطح جهان به چشم می‌خورند. نتایج این مقاله می‌تواند در کاهش اتلافات خطوط مونتاژ صنایع تولیدی کشور نیز مورد استفاده قرار گیرد، زیرا بر اساس مفاهیم تولید ناب و نظریه‌های شول و بیکر (Scholl and Becker، ۲۰۱۱) بالانس مناسب خط تولید منجر به کاهش حداقل پنج نوع از اتلافات دهگانه در سیستم‌های صنعتی می‌گردد.

گذشته از این که مسئله بالانس خط به‌خودی خود دارای اهمیت است یکی از مهم‌ترین نکات این تحقیق که کار روی آن را ضروری می‌نماید در نظر گرفتن محیط سفارش مبناست که در اکثر تحقیقات برنامه‌ریزی تولید خطوط مونتاژ ترکیبی نادیده گرفته شده است. البته تحقیقات زیادی هستند که فقط وارد محیط سفارش مبنا و مفروضات این محیط شده‌اند و مسائلی مانند بالانس را نادیده گرفته‌اند. با توجه به این که نقش مشتری در صنایع اهمیت زیادی دارد، وارد کردن چارچوبی برای مدیریت سفارش‌های مشتری در مدل‌های مسائل بالانس خطوط دارای اهمیت است. هدف این مقاله مدیریت بهتر هزینه‌ها

و افزایش بهرهوری در خطوط مونتاژ ترکیبی صنایع مختلف است به طوری که تقاضاها تأمین و محدودیت‌های فرآیند مونتاژ برآورده شوند. بدین منظور ابتدا مدل ریاضی موردنیاز در هر قسمت توسعه یافته و سپس الگوریتم‌های حل آن بیان شده است.

پیشنهاد پژوهش

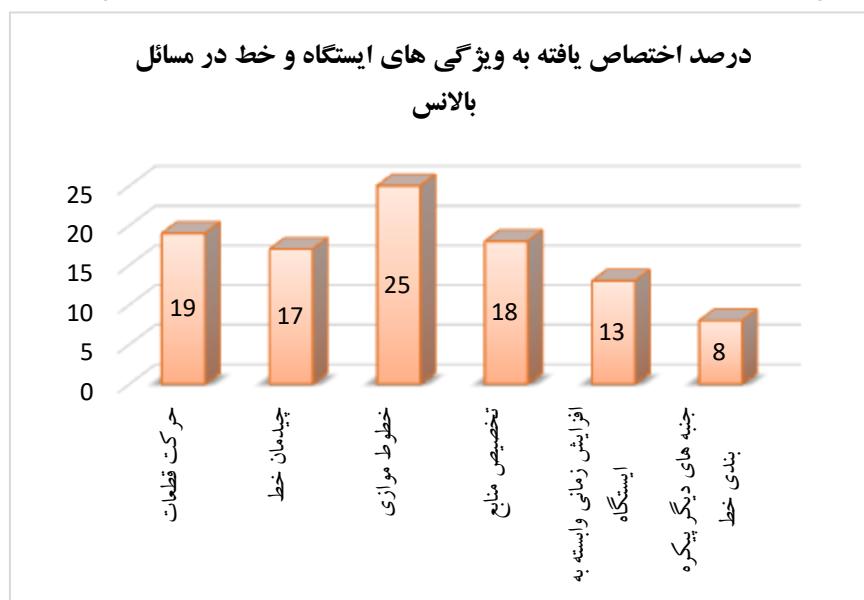
همیت موضوع تحقیق روی مسائل بالانس در خطوط مونتاژ ترکیبی از دو جنبه قابل توجه است. ابتدا با توجه به پیچیدگی خاص مسئله، ارائه مدل‌های مختلف و الگوریتم‌های حل، از جنبه آکادمیک مورد توجه خیلی از محققین می‌باشد (Zhang و همکاران، ۲۰۱۹) از جمله Mosadegh و همکاران، ۲۰۲۰). همچنین گسترش تحقیقات در سال‌های اخیر روی این مسئله و در نظر گرفتن فرضیات مختلف نشان‌دهنده درک اهمیت این خطوط و تأثیرگذاری آن‌ها در صنعت می‌باشد به طوری که بیان شده است که تعیین بالانس مناسب این خطوط می‌تواند بسیاری از ناکارآمدی‌های سیستم‌های تولیدی را کاهش دهد (Zhang و همکاران، ۲۰۲۰). مطالعات اولیه بالانس بر روی مسائل تک محصولی بود که مورد توجه تعداد زیادی از دانشمندان قرار گرفت و فرضیات این حوزه توسعه یافته و مدل‌های چند محصولی با روش‌های متفاوتی مورد توسعه یافته و مدل‌های چند محصولی با روش‌های متفاوتی مورد توجه نیز بیشتر بر روی این موضوعات تحقیق نمودند (Razali و همکاران، ۲۰۱۱)، Bayhan و همکاران، ۲۰۱۱). در مقاله‌ای هدف کمینه کردن تعداد ایستگاه‌ها در مسائل بالانس نوع اول موردنرسی قرار گرفت و با روش هیوریستیک پیشنهادی مسئله حل شد (Baskar and Xavior, 2020). بعضی نویسندها به کمینه کردن زمان بیکاری و زمان تکمیل محصول در خطوط مونتاژ ترکیبی پرداختند و با استفاده از تصمیم‌گیری چند معیاره و ترکیب آن با روش هوریستیک پیشنهادی مسئله را حل نمودند (Rauf و همکاران، ۲۰۲۰). بعضی تحقیقات نیز بالانس را در محیط سفارش مبنا و سیستم‌های کنترل کششی در نظر گرفتند. برای مثال، (Bukchin و همکاران، ۲۰۰۲) به بررسی مسئله بالانس در یک محیط با سیاست

تولیدی ساخت بر اساس سفارش پرداختند و بعد از کامل سازی مدل، این مسئله را با سیاست تولیدی ساخت برای انبار مقایسه نمودند. در این محیط، ورودی محصولات بر اساس سفارش‌ها است که در این مقاله آن را به صورت تصادفی وارد مدل نمودند. معنوی زاده و همکاران نیز به بررسی مسئله بالانس در یک محیط سفارش‌بنا پرداختند و با الگوریتم‌های تکاملی چند هدفه مسئله را حل نمودند (Manavizadeh و همکاران، ۲۰۱۲). در مقاله‌ای، خط مونتاژ ترکیبی در محیط سفارش‌بنا در حالی در نظر گرفت که بین ایستگاه‌ها بافر وجود داشته باشد و خروجی را بیشینه کردند (Lopes و همکاران، ۲۰۲۰). Kim و همکاران، (۲۰۰۶) در ادامه کار قبلی خود، رویکرد تکاملی دیگری برای حل مسائل بالانس مدل ترکیبی خط مونتاژ ارائه کردند که با توجه به اهمیت استفاده از خطوط یو شکل در سیستم تولیدی بهنگام، این پارامتر را نیز در مسئله در نظر گرفتند.. Yadav و همکاران، (۲۰۲۰). خط مونتاژ دو طرفه را در نظر گرفتند و با کمینه کردن تعداد ایستگاه‌ها و افزایش بارکاری دو طرف خط مونتاژ، به مسئله بالانس پرداختند. روش شاخه و کلان برای حل مدل در نظر گرفته شده بود. (Lopes و همکاران، ۲۰۱۷) نیز به مسئله بالانس با در نظر گرفتن بافر بین ایستگاه‌ها پرداختند که نتایج نشان‌دهنده تأثیر مثبت بافر برای از بین بردن اختلاف زمان فرایند بین ایستگاه‌های مختلف است. ربانی و همکاران، خط مونتاژ ترکیبی دو طرفه را برای مسائل توالی در نظر گرفتند و سفارش‌ها را اولویت‌بندی کردند (Rabbani و همکاران، ۲۰۱۹). Dziki و کرینچی مسئله بالانس خطوط مونتاژ ترکیبی و مسئله تخصیص وظایف را با هم در نظر گرفتند و چندین متاهیوریستیک را برای حل به کار بردند (Dziki and Krenczyk, 2019). راپرات و همکاران در مسئله بالانس، زمان‌های حل را به صورت غیرقطعی در نظر گرفتند که مدل ریاضی را به دنیای واقعی نزدیک نمود. در این مقاله با استفاده از یک روش هیوریستیک پیشنهادی و کنترل زمان سیکل، کارایی خط افزایش داده شد (Ruppert و همکاران، ۲۰۲۰).

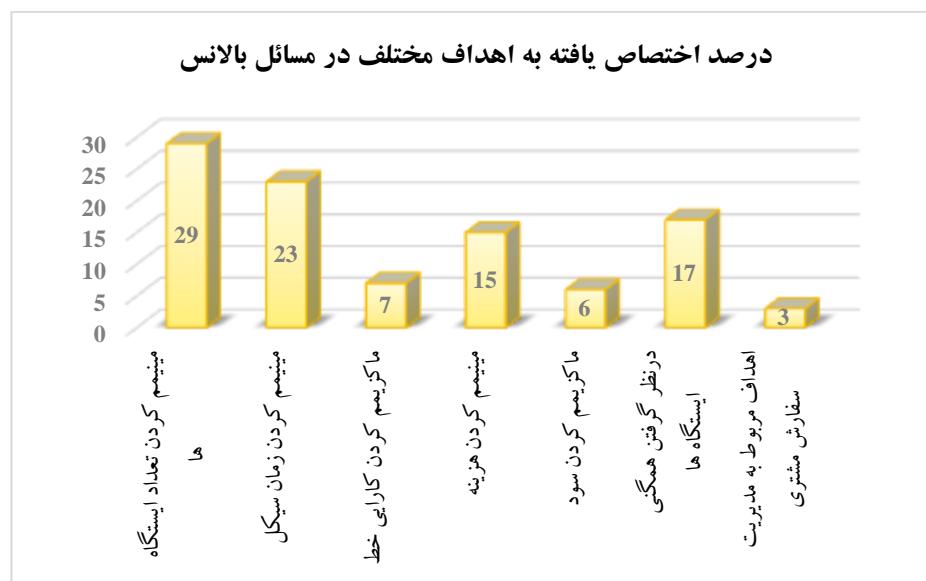
با مرور ادبیات انجام شده، فراوانی مفروضات و اهداف مختلف در مسائل بالانس

به دست آمده است که نتایج آن در نمودارهای ۱ و ۲ قابل مشاهده است.

شکل ۱. درصدهای اختصاص یافته به مفروضات ایستگاه و خط در مطالعات مسائل بالانس



شکل ۲. درصدهای اختصاص یافته به اهداف مختلف در مسائل بالانس



همان‌طور که از نمودارهای آماری مشخص است مفروضات و روش‌های حل در مسائل بالانس توسعه روزافزون داشته‌اند، با این حال بررسی دقیق نشان می‌دهد که شکاف‌های تحقیقاتی که در ادامه آورده شده است می‌تواند زمینه جدیدی برای مطالعات باشد.

محیط تولیدی سفارش مبنا و مدیریت سفارش‌های مشتری در مسائل بالانس

- استفاده از خطوط مونتاژ با چیدمان‌های مختلف مانند دوطرفه، یو شکل، یو شکل موازی و دوطرفه موازی که جای تحقیقات زیادی بر روی این چیدمان‌ها وجود دارد.
- توسعه مفاهیم بالانس افقی و عمودی و بالانس مجدد خط در کنار مسئله اصلی

بالانس

موارد تحقیقاتی که ذکر گردیدند به تحقیق و بررسی بیشتری نیاز دارد که در این مقاله، با توجه به زمان به چند مورد پرداخته می‌شود. جدول ۱ خلاصه بعضی از ویژگی‌های مهم مقالات مختلف و تفاوت آن با تحقیق فعلی از نظر مفروضات اصلی مدل، سفارش‌های مشتریان و نوع محیط تولیدی می‌باشد.

جدول ۱. ویژگی‌های مهم در مرور ادبیات مقالات بالانس

الگوریتم دقیق		مدیریت سفارش‌های مشتریان		محیط تولیدی		تابع هدف	مقالات
خیر	بله	خیر	بله	MTS	MTO		
*		*		*		کمینه کردن تعداد ایستگاه‌ها	Akpınar and Bayhan
*		*		*		کمینه کردن زمان سیکل	Razali و همکاران
*		*		*		کمینه کردن تعداد ایستگاه‌ها	Baskar and Xavior,
	*	*		*		کمینه کردن زمان بیکاری و زمان تکمیل محصول	Rauf و همکاران
*		*			*	کمینه کردن زمان سیکل	Bukchin و همکاران

الگوریتم دقیق		مدیریت سفارش‌های مشتریان	محیط تولیدی	تابع هدف	مقالات
*		*	*	*	کمینه کردن زمان سیکل و همکاران Manavizadeh
*		*		*	بیشینه کردن خروجی و همکاران Lopes
*	*	*		*	کمینه کردن تعداد ایستگاهها و همکاران Kim
	*	*		*	کمینه کردن تعداد ایستگاهها با افزایش بارکاری دو طرف خط مونتاژ Yadav و همکاران
	*	*		*	کنترل زمان سیکل و افزایش کارایی Ruppert و همکاران
	*		*	*	کمینه کردن زمان سیکل و هزینه‌های بالانس مجدد دو خط تحقيق فعلي

روش

در این بخش، مدلی را در نظر می‌گیریم که بتوانیم به مشتریان اولویت‌دار بهای بیشتری در رقابت با دیگر تولیدکنندگان بدهیم. با توجه به این هدف یک خط پیشتاز تولیدی به صورت موازی و با سرعت بیشتر نسبت به خط اصلی و همچنین دارا بودن کارگرانی با مهارت‌های خاص تعریف می‌گردد. با توجه به روند سریع تغییرات محیطی، یکی دیگر از مواردی که می‌توان برای افزایش انعطاف‌پذیری در محیط سفارش مبنای در نظر گرفت ایجاد شرایطی برای بالاگرسانی افزایش خط است به‌طوری‌که بتوان به صورت همزمان هم‌بار کاری را متعادل نمود و هم‌هزینه‌های این تخصیص وظایف مجدد را کاهش داد.

از این جهت، در مدل پیشنهادی در این قسمت بالاگرسانی خط نیز مورد نظر بوده و در مدل‌سازی وارد می‌گردد و کمینه کردن هزینه‌های آن به عنوان هدف دیگری از این مدل مورد بررسی قرار می‌گیرد. همچنین هدف متعادل کردن خط مونتاژ که توزیع هر چه هموارتر مجموع بارکاری بین ایستگاهها می‌باشد نیز به گونه‌ای در مدل پیشنهادی این قسمت گنجانده شده است که به آن بالاگرسانی عمودی نیز گفته می‌شود به‌طوری‌که هر

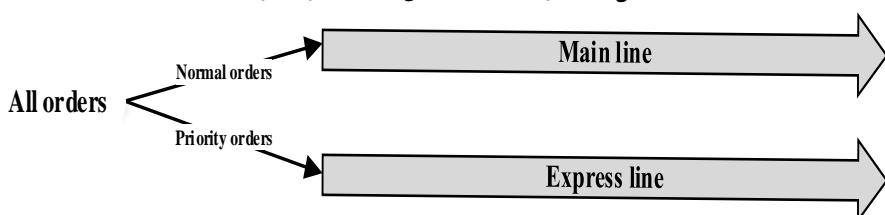
ایستگاه دارای میزان معادلی از کار در یک شیفت کاری باشد؛ بنابراین در این مدل یک مسئله چندهدفه تعیین بالانس با بررسی مسائل بالانس مجدد و بالانس عمودی با اهداف زیر طراحی می‌گردد:

- کمینه کردن زمان سیکل دو خط موازی و هزینه‌های توزیع هر چه هموارتر مجموع بار کاری بین ایستگاه‌ها
- کمینه کردن هزینه‌های بالانس مجدد

تعریف مسئله

در این مدل ابتدا اولویت‌بندی سفارش‌های وارد به سازمان صورت می‌گیرد زیرا در محیط تولیدی سفارش مبنای، زمان تحویل سفارش‌های به خصوص برای سفارش‌هایی با اولویت بالا بسیار اهمیت دارد، زیرا مشتریان انتظار دارند که در یک مدت زمان کوتاه، پاسخ مناسبی در مورد محصول خودشان دریافت نمایند. این اولویت‌بندی می‌تواند با هر روشی صورت گیرد که خروجی آن تعیین‌کننده مشتریان معمولی و مشتریان اولویت‌دار است. پس از مشخص شدن اولویت سفارش‌ها و توجه به خط اصلی و پیشتاز تعیین‌شده، می‌توان سفارش‌های با اولویت را به خط پیشتاز که سریع‌تر عمل می‌نماید و دارای اپراتورهای چندمنظوره‌ای است وارد نمود و سایر سفارش‌ها را که دارای اولویت نرمال هستند به خط اصلی فرستاد. در شکل ۳ ورود سفارش‌ها برای تولید نشان داده شده است.

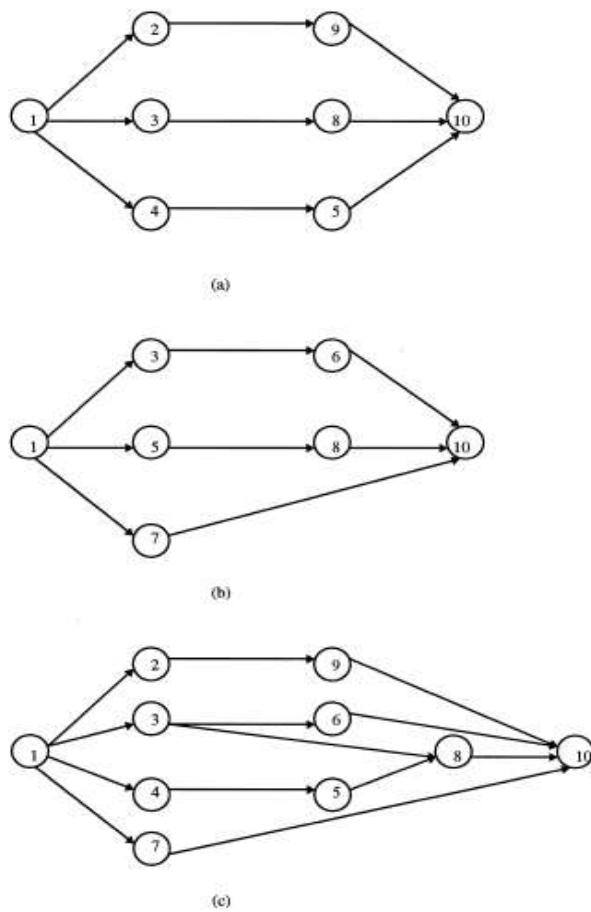
شکل ۳. نحوه ورود سفارش‌ها به خطوط تولیدی



فرض بر این است که سفارش رد شده نداریم و سفارش‌های مشتریان در یکی از این دو دسته تقسیم می‌گردد. این طراحی کمک می‌نماید تا تأخیرات در رسیدن محصولات به مشتریان با اولویت بالاتر کاهش یابد که یکی از اهداف محیط‌های سفارش مبنای می‌باشد.

همان‌طور که ذکر گردید مسئله یک مدل چند هدفه است که علاوه بر در نظر گرفتن خط پیشناز، شامل مسئله بالا نس مجدد و بالا نس عمودی نیز می‌شود که در نظر گرفتن این دو مسئله نیز برای افزایش انعطاف‌پذیری با توجه به محیط سفارش مبنا می‌باشد. بالا نس عمودی نیز با هدف متعادل کردن خط مونتاژ که توزیع هر چه هموارتر مجموع بارکاری بین ایستگاه‌های مختلف می‌باشد در مدل‌سازی مطرح می‌گردد. در پایان قابل ذکر است که در نمودارهای تقدم و تأخیر این مدل پیشنهادی فرض گردیده است که انواع مدل‌ها می‌توانند در یک نمودار ترکیبی در نظر گرفته شوند که مثالی از آن در شکل ۴ نشان داده شده است.

شکل ۴. نمودار تقدم تأخیری دو مدل به صورت جدا و ترکیبی



در شکل ۴ با فرض در نظر گرفتن یک خط با دو نوع محصول، ابتدا روابط تقدم و تأخیری بین کارهای مدل a و مدل b به صورت جداگانه نشان داده شده است و بعد با توجه به فرض در نظر گرفته شده در این مدل گراف ترکیبی آنان نیز نشان داده شده است.

فرضیات مدل پیشنهادی برای تعیین بالانس با ویژگی‌های ذکر شده در محیط تولیدی سفارش مبنای شرح زیر است:

فرضیات مسئله

- هر کار دقیقاً به یک ایستگاه تخصیص می‌یابد.
- سفارش‌های مشتریان به دو دسته نرمال و با اولویت تقسیم می‌گردند و سفارش رد شده نخواهیم داشت.
- تمام کارهای قبل از یک کار باید قبل از تخصیص آن کار به ایستگاه تخصیص داده شوند.
- کل زمان انجام کارهای تخصیص یافته از زمان سیکل تعریف شده اولیه که حد بالای تعریف شده زمان سیکل است کمتر است.
- زمان سیکل تعریف شده اولیه برای بالانس اولیه مورد استفاده قرار می‌گیرد.
- امکان تخصیص کارهای مشابه به ایستگاه‌های متفاوت وجود ندارد.

با توجه به مفروضات و تعریف مسئله وارد مدل‌سازی می‌گردیم که در آن ابتدا علائم و پارامترها به شرح زیر تعریف می‌گردند.

علائم و پارامترها

$$\begin{aligned} \text{تعداد مدل‌های محصولات مختلف} &= M \\ \text{اندیس مدل‌های مختلف محصولات} &= j, u \in \{1, 2, \dots, M\} \\ \text{تعداد کارهای مونتاژ مختلف} &= N \\ \text{اندیس کارهای مختلف} &= i, g, s \in \{1, 2, \dots, N\} \end{aligned}$$

دو خط تعریف شده اصلی و مونتاژ ($l=1$ خط اصلی و $l=2$ خط پیشتر)	$l \in \{1, 2\}$
تعداد کل ایستگاهها (بیشینه تعداد ایستگاهها)	N
اندیس ایستگاه	$k, h \in \{1, 2, \dots, N\}$
تعداد کل اپراتورهای کاندید برای تخصیص اولیه	N
اندیس اپراتورهای کاندید	$w \in \{1, 2, \dots, N\}$
تعداد ایستگاهها (اپراتورها) در حل بالانس اولیه	n
مجموعه کارهایی که بین مدل‌های مختلف مشترک‌ک‌اند	Q
حد بالای تعریف شده برای زمان سیکل در خط 1 (ثانیه)	CT_l^{ub}
نسبت تقاضای مدل زاز کل تقاضا	d_j
یک عدد خیلی بزرگ	$bigM$
درصد سفارش‌های مشتریان با اولویت معمولی	α
درصد سفارش‌های مشتریان با اولویت بالا	β
مجموعه پیش‌نیازهای کار ۱ در خط ۱	P_{il}
مجموعه کارهای لازم بعد از کار ۱ در خط ۱	F_{il}
مجموعه پیش‌نیازهای دقیقاً قبل از کار ۱ در خط ۱	IP_{il}
این پارامتر برابر یک است اگر کار ۱ از مدل ز به ایستگاه w از خط ۱ در بالانس اولیه تخصیص یابد یا به عبارتی اپراتور w در کار ۱ از مدل ز در خط ۱ دارای مهارت باشد	IB_{ijwl}
زمان صرف شده در ایستگاه k از خط ۱	T_{kl}
متوسط زمان صرف شده هر ایستگاه در خط ۱	\bar{T}_l
هزینه آموزش مجدد برای اپراتور w زمانی که کار ۱ از مدل ز به ایستگاه k از خط ۱ تخصیص داده شود	C_{ijklw}
زمان سیکل در خط ۱ (ثانیه)	CT_l

زمان فرایند کار i از مدل j در ایستگاه k از خط ۱(ثانیه)	t_{ijkl}
زودترین ایستگاه ممکن برای تخصیص کار i از مدل j به خط ۱	Ea_{ijl}
دیرترین ایستگاه ممکن برای تخصیص کار i از مدل j به خط ۱	La_{ijl}
مجموعه کارهایی از مدل j که می‌توانند به ایستگاه k از خط ۱ تخصیص یابند	S_{jkl}
تعداد کارهایی از مدل j که می‌توانند به ایستگاه k از خط ۱ تخصیص یابند	$\ S_{jkl}\ $
متغیر باینری: برابر یک است اگر کار i از مدل j به ایستگاه k از خط ۱ تخصیص یابد	x_{ijkl}
متغیر باینری: برابر یک است اگر اپراتور w به ایستگاه k از خط ۱ تخصیص یابد	x'_{klw}
متغیر باینری: برابر یک است اگر ایستگاه k برای مدل j در خط ۱ بازگردد	y_{jkl}
متغیر باینری: برابر یک است اگر ایستگاه k در خط ۱ بازگردد	y'_{kl}
متغیر باینری: برابر یک است اگر ایستگاه k توسط تمامی مدل‌ها در خط ۱ بازگردد	z_{kl}

پس از تعریف علائم، پارامترها و متغیرها وارد مدل‌سازی مسئله به صورت زیر می‌گردیم.

مدل‌سازی مسئله

همان‌طور که قبلاً توضیح داده شد در این قسمت از رساله یک مسئله چنددهفه تعیین بالانس در خط مونتاژ ترکیبی بررسی می‌شود که دارای یک خط پیشتاز موازی با خط اصلی است، همچنین مسائل بالانس مجدد و بالانس عمودی با اهداف زیر طراحی می‌گردد:

- کمینه کردن زمان سیکل دو خط موازی اصلی و پیشتاز و کمینه کردن هزینه‌های

بالانس عمودی

- کمینه کردن هزینه‌های بالانس مجدد

قبل از مدل‌سازی بهتر است به تعریف مفاهیمی مانند زودترین و دیرترین ایستگاه که برای مدل‌سازی استفاده شده‌اند و توسعه‌ای از مقاله (Gökçen and Erel, ۱۹۹۷) است پرداخته شود. این دو مفهوم به صورت زیر تعریف می‌شوند:

$$Ea_{ijl} = \left\lfloor \frac{t_{ijl} + \sum_{s \in P_{il}} \sum_{k=1}^N t_{sjkl}}{CT_l} \right\rfloor \quad \forall i, j, l \quad (1)$$

این فرمول زودترین ایستگاه ممکن برای تخصیص کار i از مدل j به خط 1 را نشان می‌دهند.

$$La_{ijl} = N + 1 - \left\lceil \frac{t_{ijl} + \sum_{s \in F_{il}} \sum_{k=1}^N t_{sjkl}}{CT_l} \right\rceil \quad \forall i, j, l \quad (2)$$

فرمول بالا نیز دیرترین ایستگاه ممکن برای تخصیص کار i از مدل j به خط 1 را نشان می‌دهند.

در قسمت بالانس مجدد مدل نیز از فرمول زیر استفاده می‌گردد.

$$C_{ijklw} = t_{ijkl} * \max(x_{ijkl} - IB_{ijwl}, 0) \quad \forall i, j, k, l, w \quad (3)$$

این فرمول که هزینه آموزش مجدد اپراتورها در مونتاژ است با یک تبدیل خطی به صورت زیر در مدل پیشنهادی استفاده خواهد شد. در این قسمت مدل دو هدفه زیر، موردنظر قرار گرفته است که ترکیب آن با اهداف و فرضیات موردنظر مدلی جدید محاسبه می‌گردد.

$$Z_1 = \min \left\{ \left(order_i \times CT_l \right) + \left(\sum_{l=1}^2 \sum_{k=1}^N |T_{kl} - \bar{T}_l| \right) \right\} \quad (4)$$

$$Z_2 = \min \left\{ \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M \sum_{k=1}^N \sum_{l=1}^2 \sum_{w=1}^N C_{ijklw} * x'_{klw} \right\} \quad (5)$$

$$\sum_{k=Ea_{ijl}}^{La_{ijl}} x_{ijkl} = 1 \quad \forall i, j, l \quad (6)$$

$$\sum_{i \in S_{jkl}} t_{ijkl} * x_{ijkl} \leq CT_l \quad \forall j, k, l \quad (7)$$

$$T_{kl} = \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M d_j * t_{ijkl} * x_{ijkl} \quad \forall k, l \quad (8)$$

$$\bar{T}_l = \frac{1}{N} * \sum_{k=1}^N T_{kl} \quad \forall l \quad (9)$$

$$\sum_{i \in S_{jkl}} x_{ijkl} - \|S_{jkl}\|^* y_{jkl} \leq 0 \quad \forall j, k, l \quad (10)$$

$$\sum_{j=1}^M y_{jkl} - M * z_{kl} = 0 \quad \forall k, l \quad (11)$$

$$x'_{klw} \leq y'_{kl} \quad \forall k, l, w \quad (12)$$

$$C_{ijklw} = t_{ijkl} * \max(x_{ijkl} - IB_{ijwl}, 0) \quad \forall i, j, k, l, w \quad (13)$$

$$bigM * (1 - x_{gjkl}) - \sum_{u=1}^M \sum_{h \neq k} x_{guhl} \geq 0 \quad \forall g \in Q, \forall j, k, l \quad (14)$$

$$0 \leq CT_l \leq CT_l^{ub} \quad \forall l \quad (15)$$

$$\sum_{k=1}^N x'_{klw} = 1 \quad \forall w, l \quad (16)$$

$$z_{kl} \leq y'_{kl} \quad \forall k, l \quad (17)$$

$$x_{ijkl} \in \{0, 1\} \quad i = 1, 2, \dots, N, j = 1, 2, \dots, M, k = 1, 2, \dots, N, l = 1, 2 \quad (18)$$

$$x'_{klw} \in \{0, 1\} \quad k = 1, 2, \dots, N, l = 1, 2, w = 1, 2, \dots, N \quad (19)$$

$$y_{jkl} \in \{0, 1\} \quad j = 1, 2, \dots, M, k = 1, 2, \dots, N, l = 1, 2 \quad (20)$$

$$y'_{kl} \in \{0,1\} \quad k = 1, 2, \dots, N, l = 1, 2 \quad (21)$$

$$z_{kl} \in \{0,1\} \quad k = 1, 2, \dots, N, l = 1, 2 \quad (22)$$

$$T_{kl} \geq 0 \quad (23)$$

$$\bar{T}_l \geq 0 \quad (24)$$

$$CT_l \geq 0 \quad (25)$$

همان طور که قبل ذکر شد در این مدل ابتدا اولویت‌بندی سفارش‌های واردہ به سازمان صورت می‌گیرد زیرا زمان تحویل سفارش‌های به خصوص برای سفارش‌هایی با اولویت بالا بسیار اهمیت دارد. در این مدل فرض می‌گردد که اولویت‌بندی سفارش‌های انجام شده است و جایگاه هر مشتری در یکی از این دو طبقه سفارش‌های معمولی و با اولویت مشخص گردیده است. پس از مشخص شدن اولویت‌ها، سفارش‌های با اولویت به خط پیشتاز که سریع‌تر عمل می‌نماید وارد می‌شود و سایر سفارش‌هایی که دارای اولویت نرمال هستند به خط اصلی فرستاده می‌شوند. تابع هدف اول به کمینه کردن زمان سیکل تولیدی دو خط و هموار کردن مجموع بار کاری بین ایستگاه‌ها که همان بالانس عمودی است می‌پردازد. تابع هدف دوم به کمینه کردن کل هزینه‌های بالانس مجدد برای آموزش مجدد کلیه اپراتوران در دو خط اصلی و پیشتاز می‌پردازد. محدودیت (۶) تضمین می‌نماید که هر کار حداکثر به یک ایستگاه در هر خط تخصیص یابد. محدودیت (۷) مربوط به زمان سیکل است و تضمین می‌نماید که زمان هر ایستگاه در هر خط باید از حد بالای تعریف شده برای زمان سیکل کمتر باشد. قابل ذکر است که این حد بالای تعریف شده برای زمان سیکل برای تخصیص اولیه می‌باشد. محدودیت‌های (۸) و (۹) برای کمینه کردن هزینه‌های توزیع هر چه هموارتر مجموع بار می‌باشند که به ترتیب نمایانگر زمان صرف شده در هر ایستگاه از هر خط و همچنین متوسط زمان صرف شده در هر ایستگاه از هر خط می‌باشند که برای محاسبات در بالانس عمودی مورد استفاده قرار می‌گیرند.

محدودیت‌های (۱۰) و (۱۱) ضمانت می‌کنند که تعداد ایستگاه‌ها برای تمامی مدل‌ها یکسان باشد. محدودیت (۱۲) نیز تضمین می‌نماید که اپراتور به ایستگاهی تخصیص یابد که باز شده است و به عبارتی کار و یا کارهایی به آن تخصیص داده شده است. محدودیت

(۱۳) برای هزینه آموزش مجدد اپراتوران گرفته شده‌اند و حدود این هزینه را مشخص می‌نمایند. محدودیت (۱۴) مربوط به تخصیص کارها به ایستگاه‌های مختلف است و بیان می‌نماید که امکان تخصیص کارهای مشابه به ایستگاه‌های متفاوت وجود ندارد و باید در یک ایستگاه فعالیت روی آنان صورت بگیرد. محدودیت (۱۵) تضمین می‌نماید که سیکل زمانی به دست آمده برای هر دو خط اصلی و پیشناز باید بین حد بالای تعریف شده سیکل زمانی و صفر قرار بگیرند. محدودیت (۱۶) نیز تضمین می‌نماید که هر اپراتور به یک ایستگاه تخصیص یابد. محدودیت (۱۷) رابطه بین دو متغیر را نشان می‌دهد و در انتها محدودیت‌های (۱۸) تا (۲۵) نیز متغیرهای تصمیم را تعریف می‌نمایند.

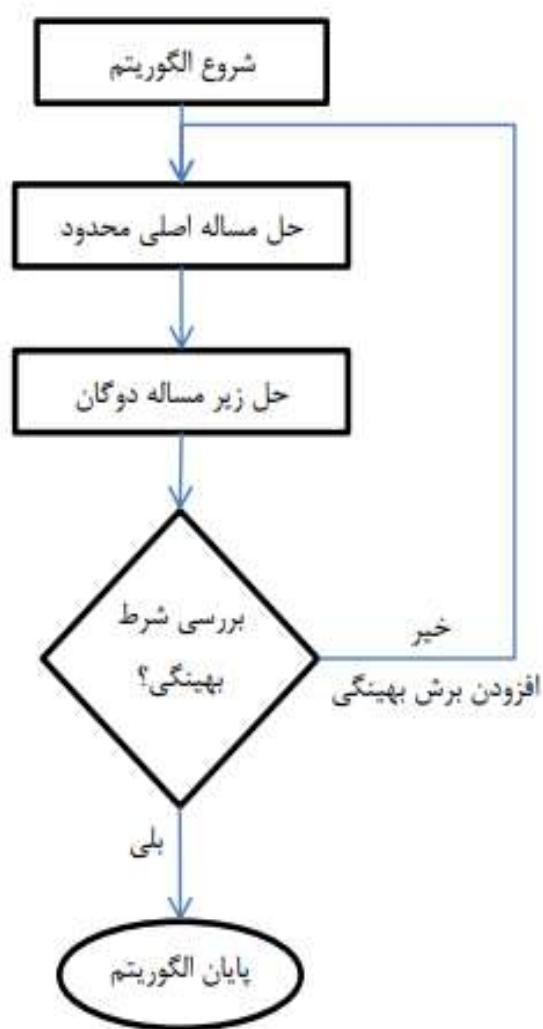
یافته‌ها

گیجار و نیمه‌سار اثبات کردند که مسئله بالانس حتی با در نظر گرفتن فرضیات ساده نیز جز مسائل سخت محسوب می‌شود (Kirkpatrick و همکاران، ۱۹۸۳). در این مسئله برای حل از الگوریتم تجزیه بندرز استفاده شده است علت این انتخاب در ساختار تعدادی از محدودیت‌های مدل است که ساختار بلوکی محدودیت‌ها را به هم ریخته و سبب پیچیدگی حل مدل گردیده است. بر اساس بررسی صورت گرفته از مدل ریاضی تعریف شده، مدل دارای محدودیت‌های گستره و پیوسته‌ای است که می‌توان آن را طبق الگوریتم تجزیه بندرز، به دو مسئله تقسیم‌بندی نمود و حل مدل در ابعاد بزرگ‌تر را امکان‌پذیر ساخت.

الگوریتم تجزیه بندرز اولین بار توسط جی اف بندرز (Benders, 2005) ابداع شد. این روش اغلب برای حل مسائلی به کار می‌رود که شامل متغیرهای پیوسته و گستره هستند. نادری و همکاران یک الگوریتم تجزیه بندرز برای مسئله بالانس در یک خط تولید اتومیل به کار گرفتند که برای حل مدل دو نوع متفاوت از زیر مسئله را ارائه دادند. ایده کلی الگوریتم بنابر تقسیم مسئله به دو قسم است: یک زیر مسئله خطی که تنها شامل متغیرهای پیوسته است و یک مسئله اصلی که شامل متغیرهای گستره پیچیده است. زیر مسئله خطی حاصل به راحتی توسط روش برنامه‌ریزی خطی قابل حل است. درواقع استراتژی الگوریتم بنابر ثابت کردن متغیرهای گستره و حل دوگان زیر مسئله خطی حاصل است. سپس الگوریتم با استفاده از جواب حاصل از دوگان زیر مسئله خطی،

تعدادی برش (محدودیت)، برای افزودن به مسئله اصلی تولید می‌کند. این روند تا جایی ادامه می‌یابد که مسئله اصلی دارای تعداد کافی برش برای رسیدن به جواب بهینه باشد. به طور کلی ساختار این الگوریتم در شکل ۵ دیده می‌شود.

شکل ۵. الگوریتم تجزیه بندرز



با توجه به این که مدل ریاضی مطرح در این قسمت دارای دو هدف می‌باشد الگوریتم

تجزیه بندرز با استفاده از روش ال-پی متريک^۱ وزنی ابتدا دوتابع هدف را تبدیل به یکتابع هدف می‌نماید که در زیر روش ال-پی متريک وزنی را برای تابع هدف مشاهده می‌نمایید.

$$Z_{LP_metric} = \left(\frac{(Z_1 - Z_1^*)}{Z_1^*} \times w_1 + \frac{(Z_2 - Z_2^*)}{Z_2^*} \times w_2 \right) \quad (26)$$

$$w_1 + w_2 = 1 \quad (27)$$

Z_1 و Z_2 تابع هدف اول و دوم هستند، w_1 و w_2 وزن‌های توابع هدفمند که توسط تصمیم‌گیرنده تعیین شده‌اند و مسئله را تبدیل به یک مسئله تک هدفه نموده‌اند.

به کارگیری الگوریتم تجزیه بندرز برای مدل ریاضی پیشنهادی برای حل مدل با الگوریتم ترکیبی تجزیه بندرز و روش ال-پی متريک، بعد از تک هدفه نمودن مدل طبق رویه بندرز باید مسئله اورجینال به دو مسئله اصلی و زیرمسئله تبدیل گردد که این رویه در زیر مشاهده می‌گردد.

مسئله اصلی منتج از الگوریتم تجزیه بندرز

$$\min \left\{ \left\{ \frac{\left(\sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M \sum_{k=1}^N \sum_{l=1}^2 \sum_{w=1}^N C_{ijklw} * x'_{klw} - Z_2^* \right)}{Z_2^*} \right\} \times w_2 \right\} \quad (28)$$

St. (۶)-(۸)، (۱۰)-(۱۴)، (۱۶)-(۲۲) (۲۹)

زیرمسئله منتج از الگوریتم تجزیه بندرز

1. LP-matric

$$Z_{SP} = \min \left(\left(\frac{\left\{ \sum_{l=1}^2 (order_l \times CT_l) + \left(\sum_{l=1}^2 \sum_{k=1}^N TT_{kl} \right) \right\} - Z_1^*}{Z_1^*} \right) \times w_1 \right) \quad (30)$$

St. ۹, ۱۵, (۲۳)-(۲۵) \quad (31)

بعد از حل کردن مسئله اصلی، مقادیر متغیرهای صحیح ثابت می‌گردند و در دوگان^۱ زیرمسئله مورداستفاده قرار می‌گیرند؛ بنابراین ابتدا باید دوگان زیرمسئله را مطابق زیر به دست آوریم که در آن متغیرهای دوگان با $\{u^r \quad r = 1, 2, \dots, 6\}$ نشان داده شده‌اند.

دوگان زیرمسئله

قبل از نوشتمن دوگان زیرمسئله، با تبدیل خطی زیر، قدر مطلق تابع هدف زیرمسئله را حذف و با اضافه کردن متغیر TT_{kl} و دو محدودیت (۳۳) و (۳۴) مدل را خطی می‌نماییم.

$$\min \left\{ \sum_{l=1}^2 \sum_{k=1}^N TT_{kl} \right\} \quad (32)$$

$$TT_{kl} - \bar{T}_l + T_{kl} \geq 0 \quad \forall k, l \quad (33)$$

$$TT_{kl} - T_{kl} + \bar{T}_l \geq 0 \quad \forall k, l \quad (34)$$

حالا دوگان زیرمسئله را به صورت زیر می‌نویسیم:

$$Z_{DSP} = \max \left\{ \left(\sum_{l=1}^2 \sum_{k=1}^N \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N d_j \times t_{ijkl} \times x_{ijkl} \times u_{kl}^{-1} \right) - \left(\sum_{l=1}^2 CT_l^{ub} \times u_l^4 \right) \right\} \quad (35)$$

$$u_{kl}^{-1} - (1/N) \times u_l^2 - u_{kl}^5 + u_{kl}^6 \leq 0 \quad \forall k, l \quad (36)$$

1. Dual sub problem (DSP)

$$u_l^2 + u_{kl}^5 - u_{kl}^6 \leq 0 \quad \forall k, l \quad (37)$$

$$u_l^3 - u_l^4 \leq \left(\frac{order_l \times w_1}{z_1^*} \right) \quad \forall l \quad (38)$$

$$u_{kl}^5 + u_{kl}^6 \leq \left(\frac{w_1}{z_1^*} \right) \quad \forall k, l \quad (39)$$

$$u_l^1, u_l^2 \quad free \quad (40)$$

$$u_l^3 \geq 0, u_l^4 \geq 0, u_l^5 \geq 0, u_l^6 \geq 0 \quad (41)$$

با حل مسئله اصلی شروع به کار می‌نماییم و با توجه به جواب‌های بهدست آمده از آن یک راه حل برای دوگان زیرمسئله تولید می‌نماییم. در هر تکرار الگوریتم باید یک برش ایجاد شود که این برش با توجه به جواب بهدست آمده برش شدنی^۱ و یا برش بهینگی^۲ می‌باشد که مطابق فرمول‌های (۴۲) و (۴۳) ایجاد می‌شود.

optimality cut: (۴۲)

$$Z_{MP} \geq \left(\sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M \sum_{k=1}^N \sum_{l=1}^2 \sum_{w=1}^N C_{ijklw} \times (x'_{klw}.fix) \right) \times w_2 + \left(\sum_{l=1}^2 \sum_{k=1}^N \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N d_j \times t_{ijkl} \times (x_{ijkl}.fix) \times u_{kl(O_iter)}^1 \right) - \left(\sum_{l=1}^2 CT_l^{ub} \times u_{l(O_iter)}^4 \right)$$

feasibility cut: (۴۳)

$$\left(\sum_{l=1}^2 \sum_{k=1}^N \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N d_j \times t_{ijkl} \times (x_{ijkl}.fix) \times u_{kl(F_iter)}^1 \right) - \left(\sum_{l=1}^2 CT_l^{ub} \times u_{l(F_iter)}^4 \right) \leq 0$$

$$(O_iter) + (F_iter) = S$$

در فرمول ذکر شده $(O_iter)^{F_iter}$ ، تعداد برش‌های بهینگی در S امین تکرار و F_iter تعداد برش‌های شدنی در S امین تکرار است. اگر جواب بهدست آمده از DSP یک جواب

1. Feasibility cut
2. Optimality cut

شدنی باشد، برش بهینگی به مسئله اصلی اضافه می‌شود و در غیر این صورت برش شدنی به مسئله اصلی اضافه می‌شود و این رویه ادامه پیدا می‌کند تا زمانی که حد بالا و پایین نزدیک به هم یا برابر گردند و یا ممکن است شرط دیگری برای خاتمه الگوریتم قرار داده شود.

تکنیک‌های شتاب‌دهنده^۱

استفاده از الگوریتم تجزیه بندرز بدون تکنیک‌های شتاب‌دهنده باعث کندی مسئله و دیر همگرا شدن مسئله می‌شود. در این قسمت از حل، برای افزایش کیفیت برش‌ها و تسريع همگرایی از تسريع دهنده زیر که در (Alshamsi and Wong, ۱۹۸۱) و (Magnanti and Wong, ۲۰۱۸)، and Diabat آمده است استفاده می‌نماییم.

برش بهینه پارتو^۲:

زمانی که دوگان زیرمسئله دارای جواب‌های بهینه چندگانه باشد، جواب‌های دوگان متفاوت می‌توانند برش‌های متفاوتی با اثرگذاری‌های متفاوتی ایجاد نمایند. درصورتی که بتوانیم از بین این برش‌ها، قوی‌ترین برش را انتخاب نماییم زمان حل را کاهش داده‌ایم و همگرایی را سریع‌تر کرده‌ایم. این برش به عنوان برش بهینه پارتو شناخته می‌شود و طبق فرمول (۴۴) به دست می‌آید.

$$\max \left\{ \left(\sum_{l=1}^2 \sum_{k=1}^N \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N d_j \times t_{ijkl} \times x_{ijkl}^{corepoint} \times u_{kl}^{-1} \right) - \left(\sum_{l=1}^2 C T_l^{ub} \times u_l^{-4} \right) \right\} \quad (44)$$

St. constraints (۳۶)-(۴۱) and

$$\left(\sum_{l=1}^2 \sum_{k=1}^N \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N d_j \times t_{ijkl} \times (x.fix)_{ijkl} \times u_{kl}^{-1} \right) - \left(\sum_{l=1}^2 C T_l^{ub} \times u_l^{-4} \right) = Z_{DSP}^* \quad (45)$$

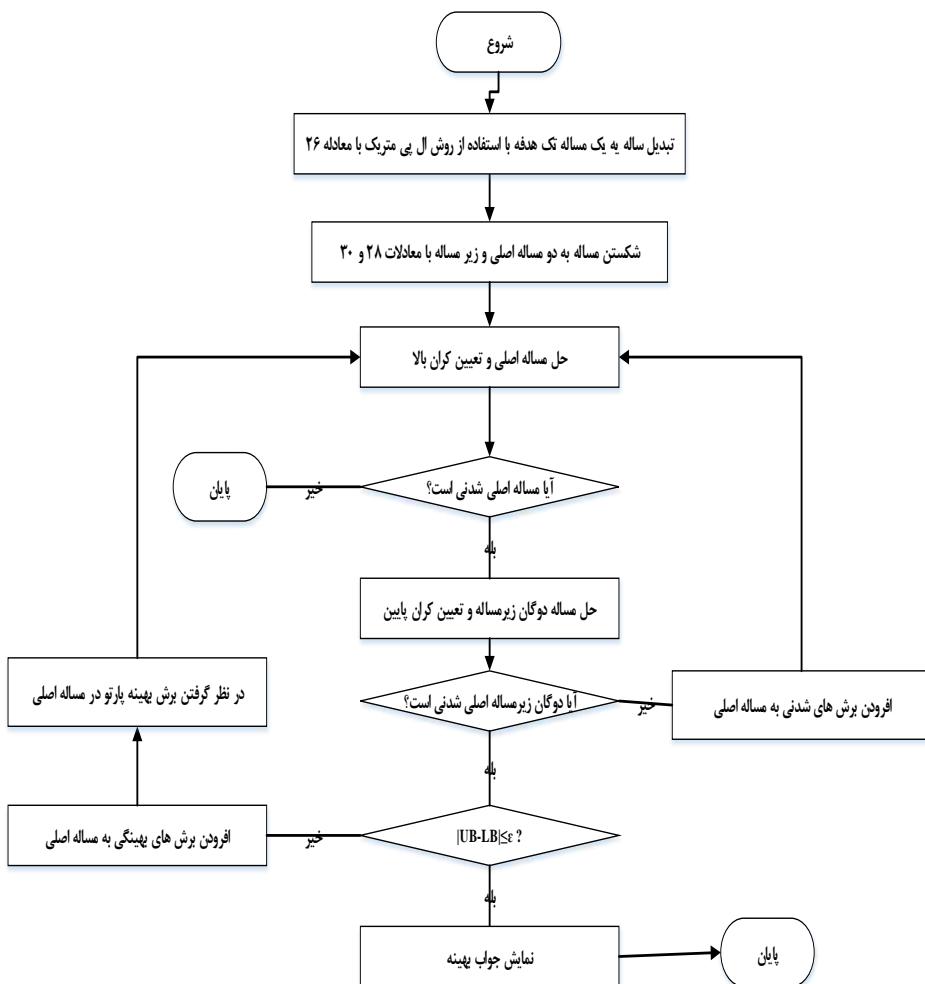
در این فرمول Z_{DSP}^* یک نقطه هسته‌ای و $x_{ijkl}^{corepoint}$ تابع هدف بهینه است.. مراحل

1. Accelerating methods

2. Pareto-optimal cuts (POC)

استفاده از الگوریتم یندرز پیشنهادی ترکیبی در شکل ۶ دیده می‌شود.

شکل ۶. الگوریتم یندرز پیشنهادی ترکیبی



با توجه به مدل بندرز به دست آمده در فصل بعدی نتایج حل حاصل از این روش و تحلیل‌های لازم آورده می‌شود.

نتایج محاسباتی و اعتبارسنجی مدل

جهت اعتبارسنجی مدل و اطمینان از عملکرد صحیح الگوریتم تجزیه بندرز ترکیبی با روش ال-پی متريک، ابتدا مدل ریاضی در سایز کوچک به صورت دقیق با نرم افزار گمز و با سالور سیپلکس توسط روش ال-پی متريک حل می گردد و مقایسه‌ای بین جواب‌های آن و الگوریتم پیشنهادی تجزیه بندرز ترکیبی صورت می‌پذیرد و درنهایت در سایز بزرگ که نرم افزار گمز قادر به تعیین جواب نمی‌باشد از الگوریتم پیشنهادی استفاده نمودیم. مسئله‌های سایز کوچک مطرح شده توسط روش ال-پی متريک و الگوریتم تجزیه بندرز ترکیبی پیشنهادی حل گردیدند و نتایج در جدول ۲ قابل مشاهده است.

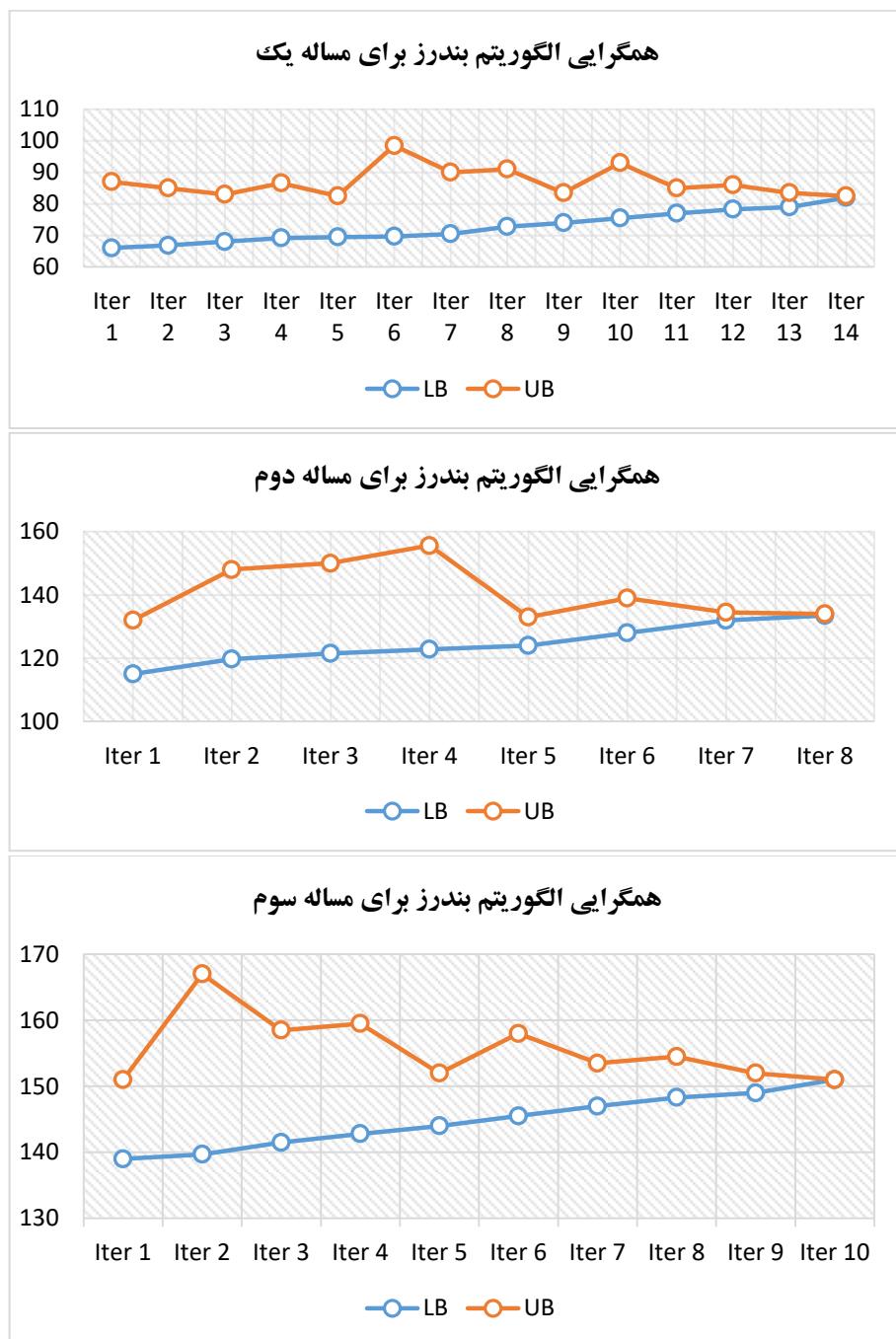
جدول ۲. مقایسه جواب سالور سیپلکس با الگوریتم تجزیه بندرز ترکیبی در مسائل سایز کوچک

مسئله	تعداد وظایف	رویکرد حل	زمان حل (ثانیه)	هدف اول	هدف دوم
1	۹	تجزیه بندرز ترکیبی	4.372	21	124
		سیپلکس	3.940	21	124
2	۱۲	تجزیه بندرز ترکیبی	37.816	39	178
		سیپلکس	25.307	39	178
3	۱۵	تجزیه بندرز ترکیبی	54.845	64	253
		سیپلکس	60.397	64	253

نتایج به دست آمده از مقایسه جواب نرم افزار گمز (سیپلکس) با الگوریتم تجزیه بندرز ترکیبی نشان می‌دهد که الگوریتم پیشنهادی دارای کارایی مناسبی می‌باشد و بنابراین در مسائل سایز بزرگ برای حل مدل ریاضی مورد استفاده می‌گردد. رویه همگرایی^۱ کران بالا و کران پایین مسائل سایز کوچک در شکل ۷ رسم شده است.

1. convergence

شکل ۷. همگرایی کران بالا و کران پایین برای مسائل سایز کوچک



مسائل سایز بزرگ

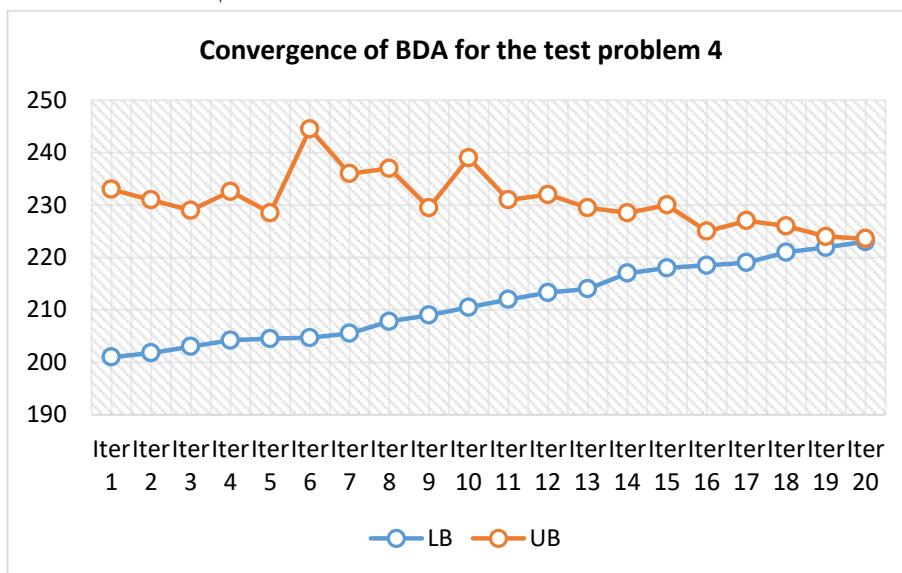
در این قسمت برای مسائل سایز بزرگ که نرم‌افزار گمز قادر به تعیین جواب نمی‌باشد از الگوریتم ترکیبی پیشنهادی استفاده نمودیم. همان‌طور که جدول ۲ نشان می‌دهد، روش ال-پی متريک در سایز کوچک جواب بهینه را به دست می‌آورد اما در سایزهای بزرگ زمانی که ۳۶۰۰ تا ۱۰۸۰۰ ثانية زمان به سالور سیلکس می‌دهیم نمی‌تواند جواب بهینه را به دست آورد و نیازمند روش دیگری برای حل می‌باشد. قابل ذکر است نتایج جدول ۳ برای یکی از نقاط پارتو مسائل می‌باشد.

جدول ۳. مقایسه جواب مسائل با روش‌های مختلف (تعداد وظایف: NT، شماره مسئله: TP)

مسئله	تعداد وظایف	زمان حل روش ال-پی متريک (S)	زمان حل روش تجزیه بندرز ترکیبی (S)	کران بالا بندرز	کران پایین بندرز	هدف اول	هدف دوم
4	19	>3600s	115.315	222	222	86	294
5	25	>3600s	426.390	213	211	105	360
6	28	>3600s	823.47	317	317	147	412
7	35	>7200	1174.004	289	286	169	461
8	47	>7200s	1530.561	406	406	188	503
9	53	>10800s	2019.503	377	372	230	579
10	60	>10800s	3491.875	528	519	273	638

اولین مسئله‌ای که روش ال-پی متريک در زمان داده شده به آن نمی‌تواند به جواب برسد مسئله چهارم است که برای حل آن از روش تجزیه بندرز ترکیبی پیشنهادی استفاده می‌نماییم. نحوه همگرایی این مسئله به جواب بهینه در شکل ۸ نشان داده شده است.

شکل ۸ همگرایی کران بالا و کران پایین مسئله چهارم



نتایج مقایسات نشان می‌دهد روش ال-پی متريک توانايی حل مسائل سايز بزرگ در زمان منطقی را ندارد اما زمان حل برای روش تجزیه بندرز، با توجه به سايز مسئله و جواب‌های بهدست آمده نشان‌دهنده کارایی مناسب اين الگوريتم است. قابل ذكر است زمانی که مسئله بزرگ می‌شود و تعداد وظایف برای تخصیص افزایش می‌يابند، کران پایین و بالا بر یكديگر منطبق نمی‌شوند و اندکی گپ اپتیمالیتی در جواب وجود دارد.

تحلیل حساسیت

به منظور بررسی چگونگی تغییرپذیری مقدارتابع هدف و هزینه آموزش مجدد کارگران، تحلیل حساسیت نسبت به پارامتری که بر روی تابع هدف تأثیرگذار است انجام شده است. پارامتر انتخاب شده موجود در مسئله در بازه کاهش ۲۰ درصدی تا افزایش ۲۰ درصدی تغییر داده می‌شود تا میزان حساسیت مسئله نسبت به آن بررسی گردد که در جدول ۴ مشاهده می‌گردد. قابل ذکر است که این پارامتر تأثیر چندانی روی تابع هدف دوم نداشته است. در این مدل پارامتر $\|S_{jkl}\|$ که برابر مجموعه کارهایی است که می‌توانند به یک

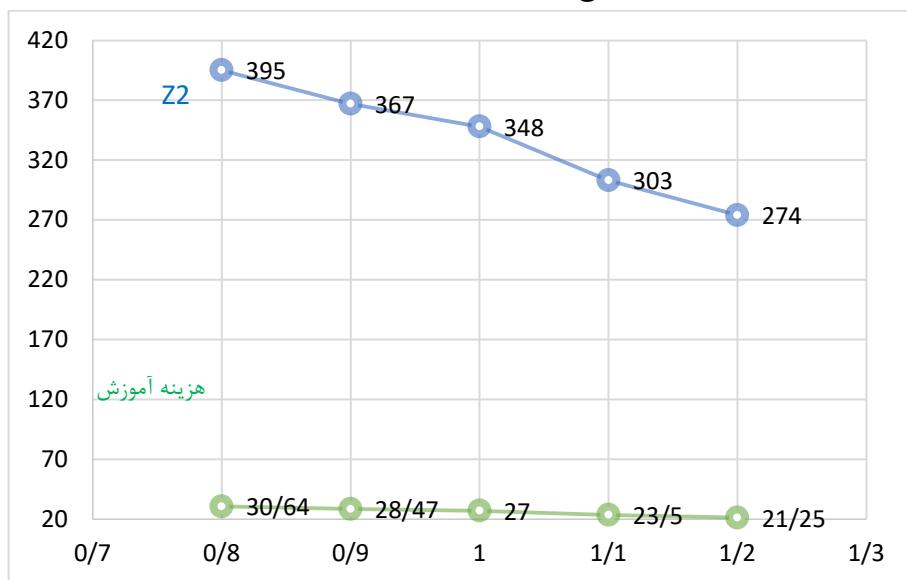
ایستگاه تخصیص یابند را مورد تحلیل حساسیت قرار می‌دهیم، زیرا این پارامتر نشان‌دهنده میزان انعطاف‌پذیری تجهیزات یک ایستگاه است و می‌تواند در تخصیص فعالیت‌ها به ایستگاه‌ها در مسئله بالانس تأثیرگذار باشد.

جدول ۴. میزان تغییرات تابع هدف و هزینه آموزش مجدد کارگران

مقدار هزینه آموزش مجدد	تابع هدف Z_1	ضریب تغییرات نسبت به پارامتر	دفعات تغییر پارامتر
۳۰,۶۴	395	۰,۸	۱
۲۸,۴۷	367	۰,۹	۲
۲۷	348	۱	۳
۲۳,۵	303	۱,۱	۴
۲۱,۲۵	274	۱,۲	۵

اگر مجموعه کارهایی که می‌توانند به یک ایستگاه تخصیص یابند بیشتر شوند و یا به عبارتی در ایستگاه‌ها تجهیزات منعطفی قرار داشته باشند که بتوانند روی وظایف مختلفی از مدل‌ها کار انجام دهند، هزینه آموزش مجدد کاهش می‌یابد، زیرا در این حالت اپراتورهایی که در بالانس مجدد به ایستگاه‌ها تخصیص می‌یابند با احتمال بیشتری قبل این وظایف ایستگاه را انجام داده‌اند و از هزینه آموزش آنان کاسته می‌شود و نیازی به یادگیری مجدد انجام عملیات روی این وظایف ندارند. این کاهش هزینه موجب کاهش تابع هدف دوم می‌گردد که هر دو در نمودار در شکل ۹ قابل مشاهده می‌باشد.

شکل ۹. تغییرات تابع هدف و هزینه آموزش مجدد نسبت به پارامتر



بنابراین هرچند می‌توان با بالا بردن انعطاف‌پذیری تجهیزات ایستگاه‌ها، هزینه‌های مدل را کاهش داد اما باید در نظر داشت که این بالا بردن سطح تجهیزات هزینه‌زاست که باید مدیریت برآیند کاهش هزینه بالا نس مجدد خط و افزایش هزینه ناشی از تجهیزات را نیز در نظر بگیرد. قابل ذکر است که افزایش و یا کاهش بیش از حد این پارامتر، فضای حل مسئله را نشدنی می‌نماید که این مقدار برای هر مسئله متفاوت است.

بحث و نتیجه‌گیری

پروسه مدیریت سفارش‌ها اهمیت زیادی دارد زیرا امروزه سازمان‌ها روی ابعاد مختلف خدمات خود در برابر مشتری مانند ایجاد تعهد در برابر مشتریان و نیز تأمین سفارش‌ها به رقابت جدی می‌پردازند. انعطاف‌پذیری در سیستم سفارش مبنای دارای اهمیت زیادی است و باید بتوان در هنگام تغییرات سفارش‌های مشتری، پاسخگوی تقاضا بود؛ بنابراین تعریف یک خط پیش‌تاز تولیدی باعث انعطاف در پاسخگویی به تقاضای مشتریان و کاهش زمان تحویل به سفارش‌ها با اولویت می‌گردد. در زمانی که با حجم انبوهی از سفارش‌ها رویرو

باشیم، انجام کارها به صورت موازی می‌تواند مفید باشد، این مسئله که در تحقیقات به ندرت به چشم می‌خورد در مدل بالا نس این مقاله به صورت دو خط موازی آمده است. این مسئله به ویژه در مورد صنایعی مانند اتومبیل‌سازی بسیار تأثیرگذار است.

در تحقیقات آتی، می‌توان با توجه به شیوه اولویت‌بندی سفارش‌ها در این مقاله، تمرکز بیشتری بر روی مشتریان انجام داد و معیارهای مختلف دیگری مانند نسبت بحرانی هر سفارش را مورد بررسی قرار داد. همان‌طور که از یک خط پیشتاز موازی با خط اصلی استفاده شده است، می‌توان ساختارهای مختلفی مانند استفاده از خطوط تغذیه یا چیدمان یو شکل را برای این خطوط ارائه داد و مدل‌های سفارش مبنای را برای آن ارائه داد که باعث کاربردی تر شدن مدل‌ها می‌گردد. با توجه به سخت بودن مدل‌های ریاضی مطرح شده در حوزه بالا نس خطوط مونتاژ ترکیبی، توسعه روش‌های متاهیوریستیک و ترکیبی از آن‌ها که بتوانند گپ اپتیمالیتی را کاهش دهنده می‌توانند تأثیرگذار باشند.

تعارض منافع

نویسنده / گان هیچ گونه تعارض منافعی ندارند»

سپاسگزاری

بدین‌وسیله از همه افرادی که نویسنده را در طی تحقیق حمایت کرده‌اند، کمال تشکر و قدردانی را دارم. این پژوهش از طرف دانشگاه کوثر بجنورد با شماره قرارداد ۰۲۰۱۲۷۱۹۰۱ حمایت شده است.

ORCID

Fahimeh tanhaie



<https://orcid.org/0000-0002-1388-9289>

منابع

1. Alshamsi, A., & Diabat, A. (2018). Large-scale reverse supply chain network design: An accelerated Benders decomposition algorithm. *Computers & Industrial Engineering*, 124, 545-559.
2. Akpinar, S., & Bayhan, G. M. (2011). A hybrid genetic algorithm for mixed model assembly line balancing problem with parallel workstations and zoning constraints. *Engineering Applications of Artificial Intelligence*, 24(3), 449-457.
3. Aydemir, E., & Karagul, K. (2020). Solving a periodic capacitated vehicle routing problem using simulated annealing algorithm for a manufacturing company. *Brazilian Journal of Operations & Production Management*, 17(1), 1-13.
4. Baskar A, Xavior MA. (2020). Heuristics based on Slope Indices for Simple Type I Assembly Line Balancing Problems and Analyzing for a Few Performance Measures. *Materials Today: Proceedings*. 22, 3171-3180.
5. Benders, J. F. (2005). Partitioning procedures for solving mixed-variables programming problems. *Computational Management Science*, 2(1), 3-19.
6. Boysen, N., Fliedner, M., & Scholl, A. (2008). Assembly line balancing: Which model to use when?. *International journal of production economics*, 111(2), 509-528.
7. Bukchin, J., Dar-El, E. M., & Rubinovitz, J. (2002). Mixed model assembly line design in a make-to-order environment. *Computers & Industrial Engineering*, 41(4), 405-421.
8. Dziki K, Krenczyk D, (2019). Mixed-model assembly line balancing problem with tasks assignment. *IOP Conference Series: Materials Science and Engineering*; IOP Publishing.
9. Gökçen, H., & Erel, E. (1998). Binary integer formulation for mixed-model assembly line balancing problem. *Computers & industrial engineering*, 34(2), 451-461.
10. Kim, Y. K., Kim, J. Y., & Kim, Y. (2006). An endosymbiotic evolutionary algorithm for the integration of balancing and sequencing in mixed-model U-lines. *European Journal of Operational Research*, 168(3), 838-852.
11. Lopes, T. C., Michels, A. S., Lüders, R., & Magatão, L. (2020). A simheuristic approach for throughput maximization of asynchronous buffered stochastic mixed-model assembly lines. *Computers & Operations Research*, 115, 104863.
12. Magnanti, T. L., & Wong, R. T. (1981). Accelerating Benders decomposition: Algorithmic enhancement and model selection criteria. *Operations research*, 29(3), 464-484.
13. Manavizadeh, N., Rabbani, M., Moshtaghi, D., & Jolai, F. (2012).

- Mixed-model assembly line balancing in the make-to-order and stochastic environment using multi-objective evolutionary algorithms. *Expert Systems with Applications*, 39(15), 12026-12031.
14. Mosadegh H, Ghomi SF, Süer G. (2020). Stochastic mixed-model assembly line sequencing problem: Mathematical modeling and Q-learning based simulated annealing hyper-heuristics. *European Journal of Operational Research*. 282(2):530-44.
15. Rabbani, M., Aliabadi, L., & Farrokhi-Asl, H. (2019). A Multi-Objective Mixed Model Two-Sided Assembly Line Sequencing Problem in a Make-to-Order Environment with Customer Order Prioritization. *Journal of Optimization in Industrial Engineering*, 12(2), 1-20.
16. Rauf M, Guan Z, Sarfraz S, Mumtaz J, Shehab E, Jahanzaib M. (2020). A smart algorithm for multi-criteria optimization of model sequencing problem in assembly lines. *Robotics and Computer-Integrated Manufacturing*, 61, 830-844.
17. Razali, M. M., Kamarudin, N. H., Rashid, M. F. F. A., & Rose, A. N. M. (2019). Recent trend in mixed-model assembly line balancing optimization using soft computing approaches. *Engineering Computations*, 36(2), 622-645.
18. Ruppert T, Dorgo G, Abonyi J. (2020). Fuzzy activity time-based model predictive control of open-station assembly lines. *Journal of Manufacturing Systems*. 54, 12-23.
19. Scholl, A., & Becker, C. (2006). State-of-the-art exact and heuristic solution procedures for simple assembly line balancing. *European Journal of Operational Research*, 168(3), 666-693.
20. Yadav A, Verma P, Agrawal S. (2020). Mixed model two sided assembly line balancing problem: an exact solution approach. *International Journal of System Assurance Engineering and Management*, 1-14.
21. Zhang B, Xu L, Zhang J. (2020). A multi-objective cellular genetic algorithm for energy-oriented balancing and sequencing problem of mixed-model assembly line. *Journal of Cleaner Production*. 244:118845.
22. Zhang J-H, Li A-P, Liu X-M. (2019). Hybrid genetic algorithm for a type-II robust mixed-model assembly line balancing problem with interval task times. *Advances in Manufacturing*. 7(2):117-32.

استناد به این مقاله: تنهایی، فهیمه. (۱۴۰۲). مدیریت تقاضای مشتری در تخصیص بهینه فعالیت‌های کاری به ایستگاه‌ها با توجه به سفارشات اولویت‌دار، *مطالعات مدیریت صنعتی*، ۷۰(۲۱)، ۲۶۰-۲۲۷.

DOI: 10.22054/jims.2023.73390.2860



Industrial Management Studies is licensed under a Creative Commons Attribution-NonCommercial 4.0 International License.